

标 准 功 能	
功能名称	功能说明
全集选控制	在自动状态或司机状态,电梯在运行过程中,在响应轿内指令信号的同时,自动响应上下召唤按钮信号,任何层楼的乘客,都可通过登记上下召唤信号召唤电梯。
检修运行	这是在检修或调试电梯时使用的操作功能。当符合运行条件时,按上/下行按钮可使电梯以检修速度点动向上/向下运行。持续按下按钮,电梯保持运行,松开按钮即停止运行。
慢速自救运行	当正常运行中的电梯因故障未停在平层区,此时只要符合起动的安全要求,电梯将自动以慢速运行至平层区,开门放客。
测试运行	这是为测试或考核新梯而设计的功能。将一体机某个参数设置为测试运行时,电梯就会自动运行。自动运行的总次数和每次运行的间隔时间都可通过参数设置。
时钟控制	系统内部有实时时钟,因此故障记录时可记下发生每次故障的确切时间;另外,某些涉及时间控制的功能以此时钟为基准。
保持开门时间的自动控制	全自动运行时,电梯到站自动开门后,延时设定的时间自动关门。
本层厅外开门	电梯门已关上或正在关闭未起动前,若本层召唤按钮被按下,门自动打开。
关门按钮提前关门	全自动运行状态下,按下关门按钮后,可取消开门保持功能,门开到位后会立即关门。
换站停靠	如果电梯在持续开门超过开门保护时间后,开门限位尚未动作,电梯就会变成关门状态,并在门关闭后,自动登记下一个层站运行。
错误指令取消	乘客按下指令按钮被响应后,发现与实际要求不符,可在指令登记后连接2次错误指令的按钮,该登记的信号就被取消,该功能可通过参数开通。
直接停靠	电梯按照距离原则减速,平层时无任何爬行。
轿厢到站钟	在电梯减速平层过程中会鸣响装在轿顶或轿底的上、下到站钟,以提醒轿内乘客和厅外候梯乘客电梯正在平层,马上到站。
待梯时轿内照明、风扇自动断电	在全自动状态,如电梯无指令和外召登记超过3分钟(3分钟是缺省值,此时间可通过参数调整),轿厢内照明、风扇自动断电。但在接到指令或召唤信号后,又会自动重新上电投入使用。
自动返基站	全自动运行时,如果设定自动返基站功能有效,当梯群中无指令和召唤时,电梯在一定时间(时间可通过参数设置)延迟后自动返回基站。
重复关门	为防止门机系统的偶然性故障或异物卡在门中间导致的门不能闭合而提供此功能。使在上述情况发生时,尝试再次关门。
故障历史记录	系统能自动地记录最近发生故障时的详细信息,提高维保效率。
井道层楼数据自学习	在电梯首次自动运行前,起动系统的井道学习功能,学习井道内各种数据,自动记录井道中所有位置信号,并永久保存这些运行数据。
服务层的选择	通过手持操作器可以任意设置电梯能停靠哪些层站,哪些层站不停靠。
层楼显示字符设置	通过手持操作器可以设置每一层楼显示的字符,如设置地下一楼显示“B”等。
司机操作	通过操纵箱拨动开关可以选择司机操作。司机操作时,电梯没有自动关门功能,电梯的关门是在司机持续按关门按钮的条件下进行的。

独立运行	独立运行即专用运行，此时电梯不接受外召唤登记，也没有自动关门，其操作方式同司机操作相似。
消防迫降功能	当遇到火灾时，将火灾返回开关置位后，电梯立即消除所有指令和召唤，以最快的方式运行到消防基站后，开门停梯。
自动修正层楼位置信号	系统运行时在每个终端开关动作点和每层楼平层开关动作点都对电梯的位置信号以自学习时得到的位置数据进行修正。
锁梯服务	全自动运行或司机状态下，锁梯开关被置位后，消除所有召唤登记，只响应轿内指令直至没有指令登记。而后返回基站，自动开门后关闭轿内照明和风扇，点亮开门按钮灯，在延时 10 秒后自动关门，而后停止电梯运行。当锁梯开关被复位后电梯重新开始正常运行。
门区外不能开门的保护	为安全起见，在门区外，系统设定不能开门。
门光幕保护	当两扇轿门的中间有东西阻挡时，导致光幕或安全触板动作，电梯就会开门。光幕保护在消防操作时不起作用。
超载保护	当超载开关动作时，电梯不关门，且超载灯亮，蜂鸣器鸣响。
轻载防捣乱	当电梯处于轻载状态时，轿厢指令数达到或超过设定值时，系统将消除所有指令。
逆向运行保护	当系统检测到电梯连续一段时间，实际运行的方向与指令方向不一致时，就会立即紧急停车，故障报警。
运行时间限制器	当电梯运行过程中，如果连续运行了运行时间限制器规定的时间（最大 45 秒）发现平层开关没有动作，就停止轿厢一切运行。
减速开关故障保护	在减速开关失效的状态下，电梯紧急停靠，防止冲顶或蹲底。
防终端越程保护	电梯的上下终端都装有终端减速开关和终端极限开关，以保证电梯不会超越行程。
安全回路故障保护	系统收到安全回路故障信号就紧急停车，并在有故障时防止电梯运行。
超速保护	当速度超出控制范围的运行导致的安全问题而设置的保护。
平层开关故障保护	为了防止平层开关发生故障引起电梯异常情况而采取的一种安全保护。
井道自学习失败诊断	由于井道数据是控制系统进行快车运行的依据，没有正确的井道数据，电梯将不能正常运行，因此在井道自学习未能正确完成时设置了井道自学习失败诊断。
门锁故障保护	系统检测门锁发生异常时防止电梯继续运行，确保电梯安全。
运行中门锁断开保护	运行中检测到门锁断开，停止电梯的运行。
并联运行	两台电梯通过 CAN 串行通讯总线进行数据传送以实现协调两台电梯各个层站召唤的功能，从而提高电梯的运行效率。
暂停服务输出功能	在电梯不能正常使用时告知乘客的显示方式。
基站开门待梯功能	通过参数选择电梯在基站时开门待梯。
CAN 通讯干扰评估	通过操作器检测 CAN 通讯的质量。
编码器干扰评估	通过操作器检测编码器信号的干扰情况。

选配功能		
功能名称	功能说明	备注
满载直驶	在全自动状态,当轿内满载时(一般为额定负载的80%),电梯不响应经过的召唤信号而只响应轿内指令信号。	更改称重装置配置
开门再平层操作	当电梯楼层较高,由于钢丝绳的伸缩,乘客在进出轿厢的过程中会造成轿厢上下移动,导致平层不准,系统检测到这种情况后会开着门以较低的速度使轿厢平层。	配置MCTC-SCB板或SM-11-A板
副操纵箱操作	在有主操纵箱的同时,还可选配副操纵箱。乘客可以通过副操纵箱登记指令和门操作。	配置副操纵箱
后门操纵厢操作	当电梯的轿厢前后有两扇门时,可选配后门操纵箱。乘客可以通过后门操纵箱登记指令和门操作。	配置后门操纵箱
前后门独立控制	乘客可根据需要对前门和后门进行独立操作,分别开关门。	配置后门操纵箱
称重补偿	根据称重装置检测到的轿厢载荷数据,给出起动的负载补偿值,以改善电梯起动的舒适感。	更改称重装置配置
开门保持按钮操作功能	通过开门保持按钮,提供使电梯延时关门的一种功能。	配置开门保持按钮